



FIMS - FORUM INNOVAZIONE MOBILITA' SOSTENIBILE *Intermodale, integrata, elettrica e circolare*

Rovereto (TN), 5 dicembre 2017

FIMS (Forum Innovazione Mobilità Sostenibile) è l'evento innovativo, di alto livello che parla di **intermodalità** e **innovazione nella mobilità sostenibile** in Europa e non solo.

L'evento, con la sua nuova Edizione 2017, ha l'obiettivo di individuare e raccontare la mobilità del futuro nel trasporto delle merci e delle persone, con un taglio fresco e interattivo, che lo distingue dai consueti convegni.

Scelta cardine individuale non è più solo quella tra l'utilizzo della propria auto o dei mezzi pubblici, ma sempre più le persone scelgono tra differenti opzioni (mezzi pubblici, car o bike sharing, carpooling...) e scelgono come alternarle in base al tragitto e alla destinazione. Andare in vacanza in treno e usare car sharing elettrico, rental car e bike integrato. Per le merci invece è in atto una vera rivoluzione nella logistica sia sulla lunga distanza che sull'ultimo miglio. Infine, i relatori risponderanno alla domanda: come **l'economia circolare dell'automotive** giocherà un ruolo chiave nello sviluppo del settore? Imprenditori innovativi, start-up, esperti della sostenibilità, incubatori, ingegneri e designer uniti per un forum innovativo, con presentazioni brevi e puntuali, talk show, Q&A via social network, interazioni con stakeholder del mondo di auto, politica, energia e finanza.

L'evento si terrà nell'iconico **Polo Meccatronica di Rovereto (TN)** un grande laboratorio di innovazione e di start-up, che insieme a **Progetto Manifattura**, l'incubatore clean tech, sta ridefinendo il modo di fare innovazione nel settore mobility.



MODERAZIONE
Emanuele Bompan

Opening Remarks

9:45-10 Keynote: presentazione interattiva

- **Veronica Aneris | Transport&Environment**
Trasporti, uno scenario europeo

10-10:40 Talk show: intermodalità, merci e persone

- **Edouard Barreiro | UPS, head of PA for West Europe**
Il Futuro della logistica sostenibile

- **Paolo Carri | Scania**
Soluzioni di trasporto sostenibili

10:40 -11 A Focus on: doppia intervista

- **Francesco Bonino, FCA EMEA LCA & ELV Manager**
L'economia circolare nel settore automotive

- **Ashima Sukdev, Ellen MacArthur Foundation**
Economia Circolare: come impatterà il settore mobilità

11.15-12.10 Tavola rotonda

- **Michele Tosi | Polo Meccatronica - Progetto Manifattura - Trentino Sviluppo**
Start-up e mobilità

- **Oren Ezer | Electroad**
Strade del XXI secolo

- **Franco Barbieri | Route220**
Interoperability e nuove modalità di charging multi-mezzo

- **Ugo Cuncu | UCNET**
La catena (da) alimentare



12.10-12.45 Intervento e Ask Me Everything: 20 minuti di domande dal pubblico e speaker

- **Andrea Poggio** | Legambiente

- **Gianni Silvestrini** | Kyoto Club

Dove ci porterà il trasporto nel 2050

12.45-13 FINAL KEYNOTE

- **Ruth Blanck** | Öko Institute for Applied Ecology

Trasporto su strada amico del clima. Opzioni di policy e regolamentazioni

13-14.30 PRANZO CONVIVIALE - SOCIAL LUNCH

14.30 Visita esclusiva al **ProM**, il più grande laboratorio di prototipazione open per la meccatronica e green economy (iscrizione richiesta).

I laboratori della ProM Facility offrono alle aziende della filiera meccatronica una piattaforma integrata per la progettazione, lo sviluppo, la realizzazione, la verifica e la validazione di sistemi e processi produttivi. Secondo i principi della “Industry 4.0”, permettono di comprimere i tempi di sviluppo/prototipazione attraverso la dotazione delle seguenti aree:

- meccanica: 3d printing, AM-machining
- elettronica: schede e sistemi integrati
- ICT: simulazione, networking, Internet of Things
- integrazione di sistema: prototipazione di prodotto
- metrologia: misurazione accurata del prodotto, qualifica e certificazione

La superficie complessivamente dedicata ai laboratori di prototipazione meccatronica è di **6.000 mq**, di cui 1.500 mq destinati alla ProM Facility che, pienamente operativa da giugno 2017, è già dotata di macchinari del valore totale di 5 milioni di euro.